

# H35-210

H系列单臂协作机器人，全面革新机器人编程方式，创造人机共享安全空间，与AI人工智能高度整合，为企业提供柔性生产解决方案，**更智能、更高效、更安全、更可靠。**

**35kg**

负载

**2100mm**

臂展

**170kg**

自重

**±0.05mm**

重复定位精度



## 全面防护 多重安全设计

- 急停:包括 STO, SBC
- 全关节抱闸配置, 掉电不下坠

## 性能出色 精准运动控制

- 媲美传统工业机器人级别的关节速度与末端速度, 安全高效
- 精确的机器人精度标定与补偿技术, 精度提升至工业机器人级别
- 高精度动力学模型辨识与补偿, 机器人轨迹精准, 运动更平稳

## 灵活易用 标准化定制化

- 拖动示教灵敏柔顺, 轻松驾驭, 点位、轨迹示教更精准更便捷
- 易用的图形化编程, 结合直觉性的拖动示教, “0”基础用户1小时内掌握机器人操作
- 集成视觉, 适应非结构化与动态环境的自动化需求

## 品质卓越 完善质量体系

- 完善的生产质量管理体系保障
- 严格一致的制造品控与质量检验, 确保产品性能与质量双重可靠
- 出厂前进行机器人运动学标定, 保证绝对精度
- 100+设计型式试验, 20+出厂检验, 每台出厂前120小时连续运行无故障

# H35-210

## 技术参数 / Technical specification



型号	H35-210
自由度	6
负载 (kg)	35
臂展 (mm)	2100
重复精度 (mm)	±0.05
自重 (kg)	170
防护等级	IP54
工具端最大速度 (m/s)	2
工作范围	轴1/2/4/5/6: ±360° 轴3: ±160°
最大速度	轴1/2: 45°/s 轴3: 110°/s 轴4/5/6: 150°/s
安装方式	任意角度安装
工作温度	0 - 50 °C
工作湿度	70% RH
法兰接口	ISO 9409 1-80-6-M8
法兰通讯	2DI, 2DO, 24VDC, RS485

### 控制柜

人机交互设备	PC/笔记本/平板/手机/示教器
安全设备	手持使能 1 路 / 手持急停 1 路
示教方式	点位/连续轨迹
高动态力控	笛卡尔空间/轴空间阻抗控制
IP等级	IP20
电控柜I/O端口	16DI(PNP), 8DO(PNP), 2AI/2AO, 7路急停输入
电控柜I/O电源	24VDC, 2A
通讯	TCP/IP, MODBUS RTU, MODBUS TCP, RS485 Profinet从站 (选配), EtherNet/IP从站 (选配)
功率	4500W
控制柜尺寸	450*280*360mm
重量	20kg
材质	SUS
线缆长度	机器人-控制器 3m; 控制器电源线 3m; 操控手柄 5m

### 末端工具

各类末端工具快速切换, 匹配多行业落地场景



### 示教器 选配

重量 (不含线)	1.24kg
屏幕尺寸	10.1英寸



## 技术图纸 / Technical Drawings

