

S10-140 Eco

S系列单臂协作机器人，全面革新机器人编程方式，创造人机共享安全空间，与AI人工智能高度整合，为企业提供柔性生产解决方案，**更智能、更高效、更安全、更可靠。**

10kg

负载

1400mm

臂展

39kg

自重

±0.03mm

重复定位精度

全面防护 多重安全设计

- 急停:包括 STO, SBC
- 依照 EN ISO 10218-1, EN ISO 13849-1 Pld.Cat.3 标准
- 高灵敏碰撞检测，确保用户安全
- 全关节抱闸配置，掉电不下坠

性能出色 精准运动控制

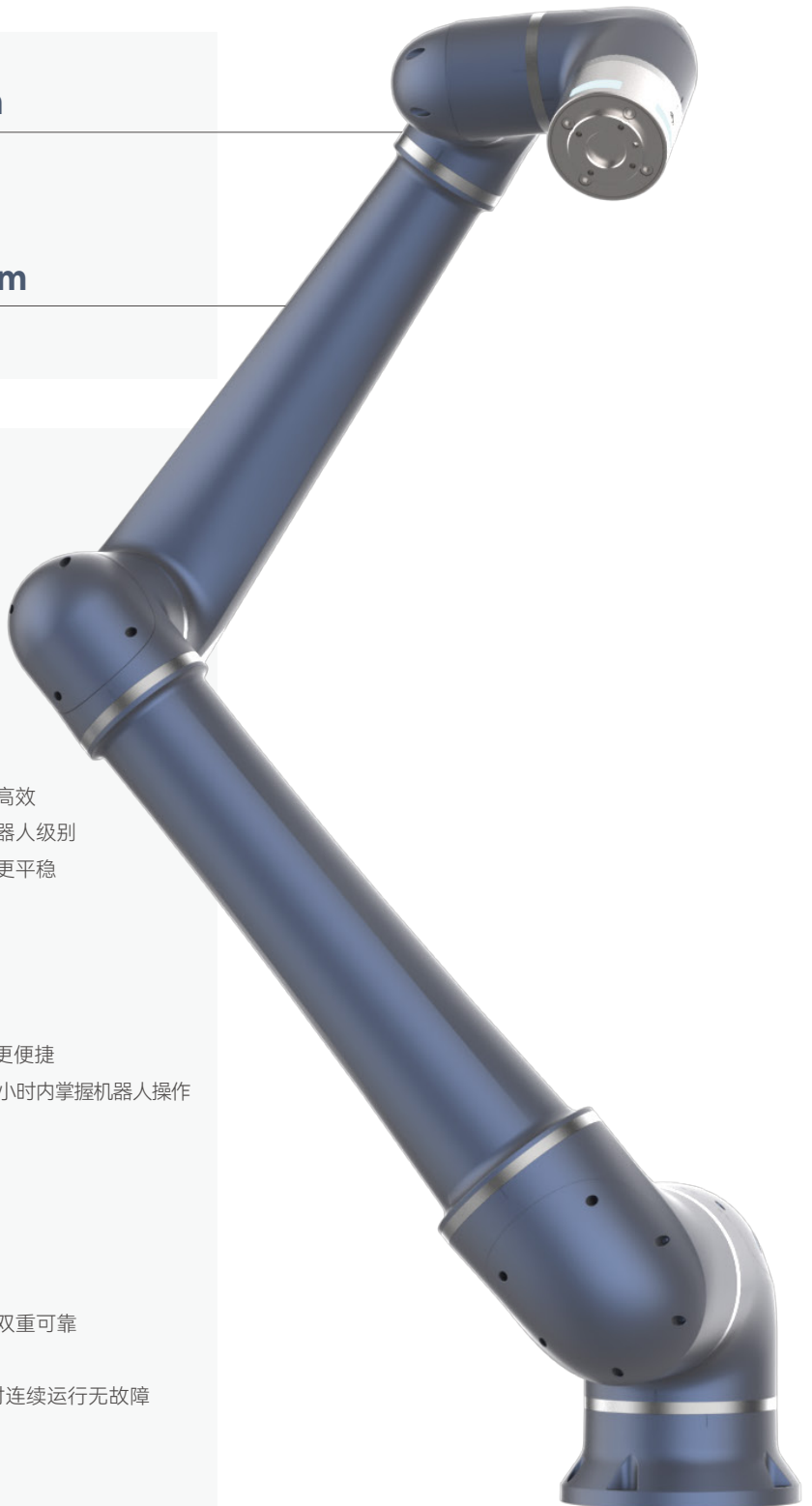
- 媲美传统工业机器人级别的关节速度与末端速度，安全高效
- 精确的机器人精度标定与补偿技术，精度提升至工业机器人级别
- 高精度动力学模型辨识与补偿，机器人轨迹精准，运动更平稳

灵活易用 标准化定制化

- 内置高精度关节传感器，搭配简单易用的力控工艺包
- 拖动示教灵敏柔顺，轻松驾驭，点位、轨迹示教更精准更便捷
- 易用的图形化编程，结合直觉性的拖动示教，“0”基础用户1小时内掌握机器人操作
- 集成视觉，适应非结构化与动态环境的自动化需求

品质卓越 完善质量体系

- 完善的生产质量管理体系保障
- 严格一致的制造品控与质量检验，确保产品性能与质量双重可靠
- 出厂前进行机器人运动学标定，保证绝对精度
- 100+设计型式试验，20+出厂检验，每台出厂前120小时连续运行无故障



S10-140 Eco

技术参数 / Technical specification



型号	S10-140 Eco
自由度	6
负载 (kg)	10
臂展 (mm)	1400
重复精度 (mm)	±0.03
自重 (kg)	39
安全	协作拖动模式、碰撞检测等级可调功能
认证	EN ISO 13849-1 PLd Cat.3 & EN ISO 10218-1
防护等级	IP54 (标配), IP67 (选配)
工具端最大速度 (m/s)	2.5
工作范围	轴1/2/4/5/6: ±360° 轴3: ±160°
最大速度	轴1/2/3: 150 °/s 轴4/5/6: 180 °/s
安装方式	任意角度安装
工作温度	0 - 50 °C
工作湿度	70% RH
法兰接口	ISO 9409-1-50-4-M6
法兰通讯	2 DI, 2DO, 24VDC, RS485

控制柜

供电电源	交流	AC: 100~240V 50/60Hz
	直流	DC: 48V (-15%~+0%)
防护等级		IP20
工作环境		温度: 0-50°C, 湿度: 10~90%RH, 不结露
通信接口	标配	MODBUS TCP, RS485、TCP-IP
	选配	ProfiNET (从站), EtherNet/IP (从站)
电源		24V, 2A
IO 接口	数字量	DI: PNP/NPN型, 16路, DO: PNP型, 16路
	模拟量	总共4路, AI: 电流模式/电压模式 AO: 电流模式/电压模式
安全接口		4路安全急停输入, 1路安全急停输出
二次开发		远程脚本, API
控制柜尺寸		370*230*190mm
线缆长度		机器人-控制器 3m; 控制器电源线 3m; 操控手柄 5m 重载线: 6/12/20m, 柔性线: 3/6/15/20m (选配)
无线 WIFI		选配

末端工具

各类末端工具快速切换, 匹配多行业落地场景



搬运



螺丝锁付



打磨



焊接



喷涂

示教器 选配

重量 (不含线)	1.24kg
屏幕尺寸	10.1英寸
线缆	5米



技术图纸 / Technical Drawings

