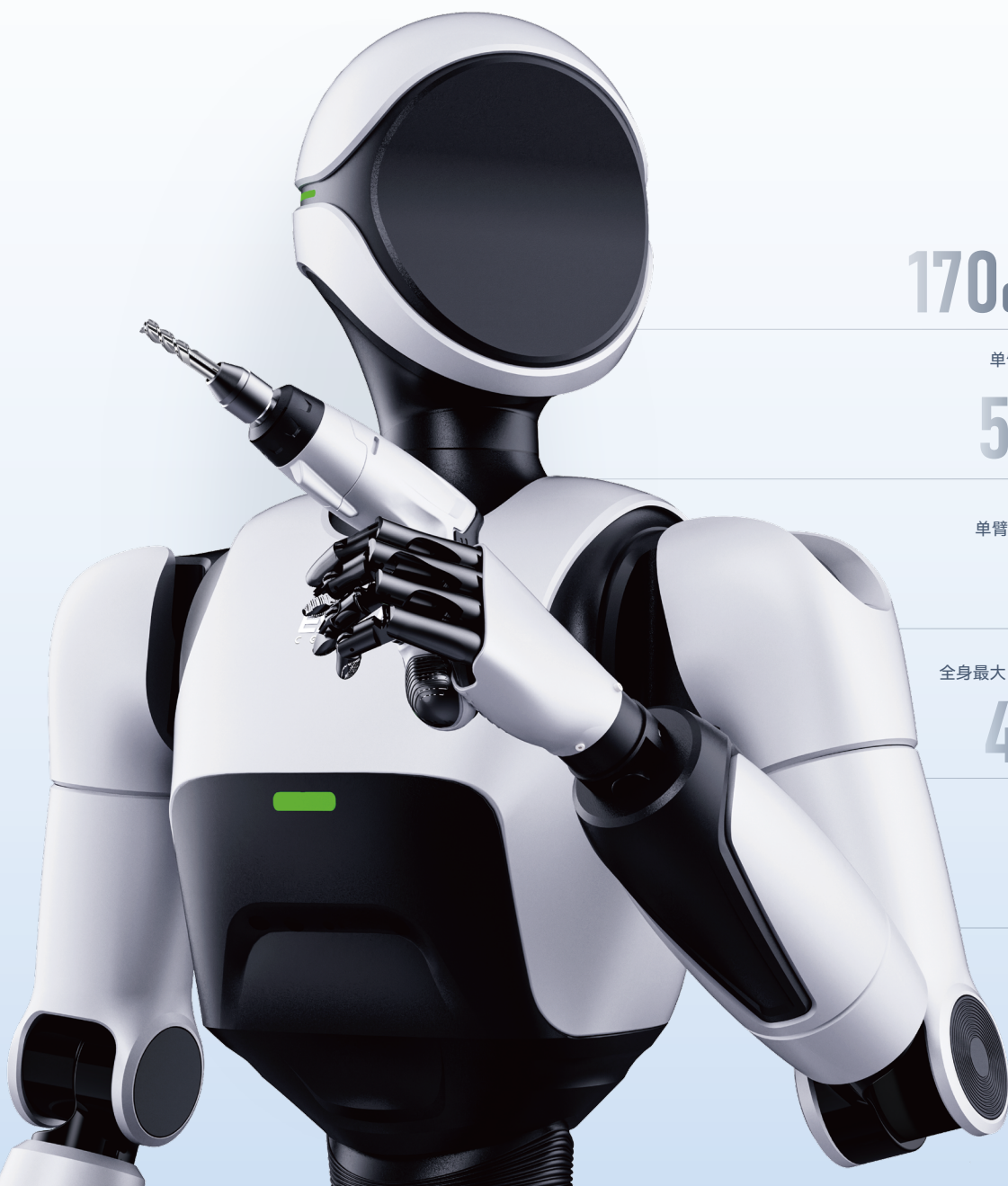


具身智能人形机器人

面向未来的AI物理载体



170cm

单臂负载

5kg

单臂自由度

7

全身最大自由度

44

< 80kg

步行速度

5km/h

单腿自由度

6

灵巧手自由度

6-7

驱动方式

电驱动

Codroid 01



www.codroid.ai

人形机器人 一体化关节模组

核心部件全自研

心动随性，
自如无界！

工信部人形机器人 “揭榜挂帅”项目成果



腕部/踝部：线性关节模组

- » 空间利用率高、运动平稳
- » 高效率、高刚度



肩部/髋部：刚性关节模组

- » 承载能力高、使用寿命长、运转平稳
- » 体积小、重量轻、噪声低
- » 输出扭矩大、速比大



肘部/膝盖：准直驱关节模组

- » 高响应速度、高扭矩密度
- » 低噪音、抗冲击、高可靠性

